Gaz. Fis., Vol. 11, Fasc. 2, 1988

ção um artigo que eu redigira sobre o conceito de entropia (e, diga-se de passagem, ainda se encontra em estado de completa imaturidade). «No, absolutely not!», respondeu estacando de imediato. «That's your politics?» — questiono. «No! Nothing of politics!» — retorquiu de imediato. E explicou-me que nunca via o trabalho de outros, excepto quando eram fundamentais. De outro modo não perdia tempo. Compreendi. Professor Feynman continuou falando mais um pouco à porta da Fundação com muita afabilidade e jovialidade. Até que se despediu com um «Boa Noite!» e desapareceu solitário na grande Lisboa, como se tivesse sempre aqui vivido.

Guardei a imagem de um homem extraordinário, de uma natural simplicidade. O seu mundo científico me pareceu muito perto do mundo dos homens.

Origem e características da difusão de raios X e neutrões segundo ângulos pequenos

DERCE M. C. GUIMARÃES

Departamento de Física e Centro de Física do INIC da Universidade de Aveiro

As teorias utilizadas na difusão segundo ângulos pequenos de raios X e neutrões (SAXS, small angle X-ray scattering e SANS, small angle neutron scattering) são distintas dos conceitos usualmente associados à difracção de raios X e neutrões. O aspecto experimental também é diferente; são necessárias câmaras e tubos especiais. Apresentamos sucintamente o fenómeno da difusão segundo ângulos pequenos (SAXS e SANS) e salientamos o seu significado físico.

1. Difusão

A análise de estruturas pode basear-se na difracção de raios X, electrões e neutrões. Embora nos refiramos especialmente aos raios X para salientar características essenciais, todos os resultados se podem aplicar também à difracção de electrões e neutrões, apenas com pequenas modificações. A difracção é produzida pela interferência das ondas difundidas por um objecto.

No caso de raios X, cada electrão torna-se fonte de uma onda difundida. Todas as ondas secundárias têm a mesma intensidade que é dada pela bem conhecida fórmula de Thomson. Esta intensidade I_e é omitida por razões de brevidade; mas faz-se intervir I_e , se for necessária a intensidade absoluta.

2. Interferência

As ondas difundidas são coerentes. No caso dos raios X a difusão incoerente (Compton) é desprezável para ângulos pequenos, e no caso dos neutrões faz-se a sua subtracção. Coerência significa que as amplitudes se somam e a intensidade é dada pelo quadrado da amplitude resultante. As amplitudes são de igual grandeza (igual a um pela nossa convenção de não fazer intervir I_e) e diferem apenas pela fase ϕ que depende da posição do electrão no espaço. É conveniente representar uma única onda secundária na forma complexa: $e^{i\phi}$. O cálculo de ϕ está ilustrado na Fig. 1.





Designamos a direcção do feixe incidente pelo vector unitário $\hat{s_0}$ e a direcção do feixe difundido pelo vector unitário s. A diferença de caminhos para um ponto P (vector de posição r em relação à origem 0) é dada por

r.
$$\hat{s}_0 - r$$
. $\hat{s} = -r$. $(\hat{s} - \hat{s}_0)$

e a diferença de fase é dada por

$$\phi = -\frac{2\pi}{\lambda}\mathbf{r}. \ (\hat{\mathbf{s}} - \hat{\mathbf{s}}_0)$$

 $(\lambda - \text{comprimento de onda da radiação})$

ou

$$\phi = -h.r$$

Observando que $(\hat{s} - \hat{s}_0)$ se situa simetricamente com respeito aos feixe incidente e difundido, vem

$$|\hat{s} - \hat{s}_0| = 2 \sin \theta$$

e então

$$h = \frac{4\pi}{\lambda} \sin \theta$$

(Na difusão segundo ângulos pequenos sin θ pode ser substituído por θ).

O produto $h \cdot r$ significa que apenas a componente de r segundo h é relevante para a fase. A difracção pode por conseguinte ser considerada como uma «reflexão» por um conjunto de planos. Este conceito, embora de grande importância em Cristalografia, não é muito utilizado aqui.

Seria agora possível obter a amplitude resultante, somando todas as ondas secundárias, cada uma representada por um termo $e^{-i\mathbf{h}\cdot\mathbf{r}}$. Mas, considerando o enorme número de electrões e o facto de um único electrão não poder ser localizado exactamente, é conveniente utilizar o conceito de densidade electrónica. Representamos por ρ (r) o número de electrões por unidade de volume. O elemento de volume dV na posição r contém ρ (r) dV electrões. Então

$$F (h) = \int dV \rho (r) e^{-ih \cdot r}$$
 (1)

Falando matematicamente, a amplitude de difracção F segundo uma certa direcção (especificada por h) é a transformada de Fourier da distribuição de densidade electrónica no objecto. Calculando o quadrado da amplitude vem, com I (h) = FF* :

I (**h**) =
$$\iint dV_1 dV_2 \rho(\mathbf{r}_1) \rho(\mathbf{r}_2) e^{-i\mathbf{h} \cdot (\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2)}$$
(2)

Este é também um integral de Fourier que depende da distância relativa $(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2)$ para cada par de pontos. Convém fazer esta integração em dois passos sucessivos: primeiro somar todos os pares com igual distância relativa, e depois integrar todas as distâncias relativas, incluindo o factor de fase.

O primeiro passo consiste na operação matemática do quadrado da convolução ou auto-correlação e define-se por

$$\tilde{\rho}^{2} (\mathbf{r}) = \int dV_{1} \rho (\mathbf{r}_{1}) p (\mathbf{r}_{2})$$
(3)

com

$$\mathbf{r} = (\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2) = \text{constante}$$

A função resultante, bem conhecida como a função de Patterson, é usada largamente em Cristalografia e tem as seguintes propriedades: o conjunto de todos os pares de electrões com distância relativa **r** pode ser representado por um ponto num espaço C. [A densidade destes pontos é então dada por ρ^2 (**r**)]. Como cada par é contado duas vezes (**r** e $-\mathbf{r}$), deduz-se que a distribuição no espaço C apresenta um centro de simetria.

O segundo passo consiste numa integração sobre o espaço C:

I (h) =
$$\int dV \tilde{\rho}(\mathbf{r}) e^{-i\mathbf{h}\cdot\mathbf{r}}$$
 (4)

Esta é uma transformada de Fourier. Concluimos que a distribuição de intensidade em h ou espaço recíproco é univocamente determinada pela estrutura do objecto, expressa por ρ (r).

Também, a estrutura do objecto pode obter-se a partir de I (h) pela transformação de Fourier inversa

$$\tilde{\rho}^{2}(\mathbf{r}) = (1/2\pi)^{3} \int dh_{x} dh_{y} dh_{z} I(\mathbf{h}) e^{-i\mathbf{h} \cdot \mathbf{r}}$$
(5)

Das duas últimas relações pode tirar-se uma conclusão geral: existe uma reciprocidade entre o espaço usual e recíproco. Como estão relacionados apenas pela fase $h \cdot r$, o resultado é o mesmo quando r aumenta e h diminui do mesmo factor. Assim, partículas grandes darão efeitos de difracção concentrados em ângulos pequenos.

3. Difusão segundo ângulos pequenos

As técnicas de SAXS e SANS são hoje correntes para a investigação de estruturas não periódicas com dimensões de 10A° a alguns milhares de A°. Os trabalhos de pesquisa de materiais combinam SAXS e SANS. Continuamos a usar os raios X para o estabelecimento da origem e características essenciais dos efeitos em causa.

Consideremos a Fig. 2 e a Fig. 3.

A Fig. 2 (a) mostra uma partícula esférica. Supomos que ondas difundidas a partir dos dois pontos indicados, segundo um ângulo de 2 θ , apresentam uma diferença de percurso 1 λ . Qualitativamente, a curva de difusão será como a curva 1, Fig. 3. Apliquemos a mesma descrição para uma esfera muito maior, Fig. 2 (b), para o mesmo λ . Agora, diferenças de caminho de 1 λ já têm lugar para ângulos de difusão mais pequenos do que resulta uma curva de difusão mais estreita (curva 2, Fig. 3). Finalmente para partículas que são enormes comparadas com λ tem lugar a difusão de raios X segundo ângulos pequenos. O termo «densidade electrónica» é frequentemente utilizado para a diferença de densidade electrónica, o «contraste».











Idealizemos uma solução diluída de partículas idênticas de densidade electrónica constante ρ , embebidas num meio de constante ρ_0 (solvente). Assim, apenas a diferença $\Delta \rho = \rho - \rho_0$ será relevante para a difracção. Se as partículas estiverem suficientemente afastadas uma das outras, é plausível supor que dão contribuições independentes para a intensidade difractada de modo que apenas uma única partícula (designada pelo índice 1) necessita ser considerada. Estudando o assunto com mais pormenor, verifica-se que este facto é verdadeiro.

4. Algumas considerações sobre difusão por partículas

O caso mais simples é o de partículas que apresentam simetria esférica. Como todas as orientações no espaço são equivalentes, basta então calcular a amplitude, e depois elevá-la ao quadrado para obter a intensidade.

Para o caso especial de uma esfera (raio R_0 , volume V) de densidade uniforme, o resultado foi dado por Rayleigh (1911):

$$I_{1}(h) = (\Delta \rho)^{2} V^{2} \left[3 \frac{\sin h R_{0} - hR_{0} \cos h R_{0}}{(h R_{0})^{3}} \right] (6)$$

Embora deduzida apenas para um caso muito especial, a equação (6) apresenta todas as características típicas comuns a curvas de difracção produzidas por partículas que não sejam muito anisométricas.



O pico central compreende-se facilmente: todas as ondas secundárias estão em fase para h=0, e somam-se simplesmente. A amplitude deve, por conseguinte, ser igual ao número (Δn_e de electrões em excesso, porque só o contraste com o meio é efectivo. Isto deve ser verdadeiro para qualquer partícula e não depende do tamanho e forma

 $I_1 (0) = (\Delta \rho)^2 V^2 = (\Delta n_\rho)^2$ (7)

Para partículas não esféricas a intensidade só pode ser calculada por métodos numéricos. Este procedimento é muito facilitado por alguma simetria especial da partícula. Consideremos um centro de simetria que suporemos existir daqui em diante. O cálculo da amplitude é então simplificado porque a amplitude se torna real para qualquer orientação. O factor de fase $e^{-ih \cdot r}$ pode então ser substituído por cos h.r. Vem

$$\mathbf{F}_{1} (\mathbf{h}) = \Delta \rho \int d\mathbf{V} \cos \mathbf{h} \cdot \mathbf{r}$$

$$\mathbf{I}_{1} (\mathbf{h}) = \mathbf{F}_{1}^{2}$$
(8)

O integral deve estender-se a todo o volume da partícula. A intensidade observada determina-se então, tomando a média de F^2 para todas as orientações. Este procedimento é equivalente a conservar a partícula fixa e a rodar **h** com respeito a ela.

5. O problema e valor da análise para ângulos pequenos

O problema e valor da análise para ângulos pequenos consiste em deduzir o tamanho, forma, massa e mesmo a densidade de distribuição electrónica (estamos a referir-nos em particular a SAXS), a partir da curva de difusão. Devemos encontrar uma partícula modelo que é «equivalente na difusão» à partícula em solução, isto é, cuja curva de difusão concorda, dentro dos limites dos erros experimentais, com a curva experimental. Isto é particularmente verdadeiro se não apenas o máximo principal mas também máximos subsidiários, forem observados. Estes máximos subsidiários são frequentemente muito fracos, mas a sua posição, altura e forma são sensíveis a variações muito pequenas no modelo.

Para ver exactamente de que factores depende a difusão segundo ângulos pequenos, consideremos uma partícula de densidade electrónica $\rho(\mathbf{x})$. (O símbolo x é obviamente usado aqui para simplificar a notação). Definamos um «factor de forma» desta partícula s (\mathbf{x}) (Ewald (1940)) que tem o valor 1 quando \mathbf{x} cai no interior da partícula e a valor 0 quando \mathbf{x} cai fora da partícula. A amplitude da radiação difundida por esta partícula é dada por

$$A_1 (\mathbf{h}) = \int \rho (\mathbf{x}) \ \mathbf{s} (\mathbf{x}) \ e^{-i\mathbf{h} \cdot \mathbf{x}} \ d\mathbf{x} \quad (9)$$

Sejam A (h) e S (h), respectivamente, as transformadas de Fourier de $\rho(\mathbf{x})$ e s (x). Um teorema geral na teoria das transformações de Fourier estabelece que

$$A_1$$
 (h) = $\int A(y) S(h-y) dy$ (10)

sendo y a variável de integração. Dadas as dimensões da região na qual s (x) é diferente de zero, a sua transformada, S (h), está completamente determinada, e se a partícula tem dimensões da ordem de dezenas a centenas de diâmetros atómicos, S (h) será diferente de zero apenas para valores muito pequenos de h.

Consideremos agora a função A (h). Se admitirmos, em primeira aproximação, que a amostra tem $\rho(\mathbf{x}) = \mathbf{K}$ (constante), a transformada A (h) actua como uma função delta de Dirac, sendo finita apenas para h = 0 e nula para todos os outros valores de h. No caso mais geral de um corpo homogéneo tal que $\rho(\mathbf{x})$ mostra periodicidades numa escala atómica ou molecular, a transformada A(h) apresenta um grande número de picos. Todavia, todos estes picos, excepto o que corresponde a h = 0, são produzidos para valores de h bem fora do domínio em que S(h) tem um valor não nulo. Então, como A (y) é essencialmente uma função delta de Dirac centrada em y = 0, pode inferir-se que em torno da origem do espaço recíproco, a amplitude A_1 (h) é simplesmente proporcional a S(h) e a função $\rho(\mathbf{x})$ não intervém. A difusão em torno do centro é assim praticamente independente da ordem a curta distância dos átomos, dependendo apenas da forma exterior e dimensões da partícula.

Foi nos anos da década de 1930 que experimentalmente se observou que certas amostras produzem uma intensa e contínua difusão para ângulos inferiores a cerca de 2°, sem originar o usual tipo de efeitos de difracção encontrados nas fotografias de raios X. O efeito foi primeiramente observado para certas variedades de carvões finamente divididos, e várias outras substâncias, tendo todas em comum a característica de se apresentarem como finas partículas de tamanho submicros-cópico (ou heterogeneidades na matéria dessa ordem de grandeza).

6. Aproximação de Guinier

Do que já foi exposto inferiu-se (fórmula (7)) que para a parte central existe uma aproximação universal para todas as partículas. Esta foi encontrada em primeiro lugar por Guinier (1939)

$$I_{1}(h) = (\Delta n)^{2} e^{-h^{2} R^{2}/3}$$
(11)

com o «raio de giração» \mathbf{R} como único parâmetro. Sendo r a distância do electrão ao centro de gravidade temos

$$R = \sqrt{\overline{r^2}}$$
(12)

O papel da «massa» é desempenhado pelos electrões evidentemente. (Para uma esfera de raio R_0 é $R^2/3 = R_0^2/5$).

A fórmula de Guinier estabelece-se facilmente. Consideremos a amplitude de uma partícula orientada, tal como dada por (8)

$$F_{1}(h) = \Delta \rho \int dv \cos h \cdot r$$

Para a parte central bastará desenvolver cos h.r numa série de potências

$$1 - \frac{(\mathbf{h} \cdot \mathbf{r})^2}{2} + \dots$$
 (13)

O integral de volume toma então a forma

$$V < 1 - \frac{(h \cdot r)^2}{2} + ... >$$
 (14)

onde a média é tomada com h fixo e r a variar em todo o volume. Em coordenadas cartesianas temos

$$\mathbf{h} \cdot \mathbf{r} = \mathbf{h} (\mathbf{x}\alpha + \mathbf{y}\beta + \mathbf{z}\mathbf{y})$$
 (15)

onde x, y, z são as componentes de r e α , β , γ são os cossenos directores de h. Ao elevar ao quadrado e tirar a média, os produtos mistos como xy são iguais a zero, se se tomar o centro de massa como origem. Vem finalmente

$$\frac{\langle (\mathbf{h} \cdot \mathbf{r})^2 \rangle}{2} = h^2 \left(\bar{x}^2 \, \alpha^2 + \bar{y}^2 \, \beta^2 + \bar{z}^2 \, \gamma^2 \right) \quad (16)$$

Este resultado deve ser substituído na série de potências (14), a amplitude então elevada ao quadrado para dar a intensidade e finalmente deve tomar-se a média para todas as orientações.

$$I_{1}(h) = (\Delta \rho)^{2} V^{2} < 1 - h^{2} < \vec{x}^{2} \alpha^{2} + + \vec{y}^{2} \beta^{2} + \vec{z}^{2} \gamma^{2} > + ... >$$

Vem

$$I_1(h) = (\Delta n_e)^2 (1 - h^2 - \frac{\bar{r}^2}{3} + \dots)$$
 (17)

com base no facto de que

$$< \alpha^2 > = < \beta^2 > = < \gamma^2 > = \frac{1}{3}$$

 $\bar{r}^2 = \bar{x}^2 + \bar{y}^2 + \bar{z}^2$

A série de potências (17) está de acordo com a aproximação de Guinier até ao termo em h^2 ,

independentemente do tamanho e simetria da partícula.

A fórmula de Guinier dá resultados surpreendentemente bons na maioria dos casos. Só para partículas muito anisométricas deve ser substituída por outra aproximação.

7. Conclusão

Actualmente o método de análise de estruturas por SAXS e SANS está amplamente desenvolvido tanto do ponto de vista teórico como experimental. Técnicas de análise de dados sofreram um avanço considerável durante as últimas duas décadas com a utilização dos computadores.

Para concluir diremos apenas que para relacionar os aspectos microscópico e macroscópio das propriedades das ligas metálicas amorfas é necessário conhecer a ordem a média e a longa distância (10A° a 1000A° tipicamente). Os neutrões produzidos por um reactor de fluxo elevado fornecem mais facilmente valores absolutos do que os raios X, e dão a possibilidade de estudar igualmente as propriedades magnéticas. Muitas das propriedades destas ligas se podem explicar por um modelo de «bulles» o que requer a aplicação da teoria que aqui foi sucintamente abordada.

REFERÊNCIAS

- A. GUINIER e G. FOURNET Small-Angle Scattering of X-rays, John Wiley & Sons (1955).
- Ed. O. GLATTER e O. KRATKY --- Small-Angle X-ray Scattering, Academic Press (1982).
- D. GUIMARÃES, M. SANQUER, R. TOURBOT, M. C.
- BELLISSENT-FUNEL e B. BOUCHER Proceedings of the Symposium on Magnetic Properties of Amorphous Metals, Benalmadena, Espanha 25-29 Maio 1987; eds. A. Hernando, V. Madurga, M. C. Sanchez e M. Vasquez.